

DM3 vA

On considère les matrices carrées d'ordre trois suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -3 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Partie I : Réduction simultanée de A et B

1. a) Soit $\lambda \in \mathbb{R}$. Montrer :

$$\text{rg}(A - \lambda I_3) = 3 \Leftrightarrow \lambda \notin \{0, -1, 1\}$$

Démonstration.

Soit $\lambda \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} \text{rg}(A - \lambda I_3) &= \text{rg} \left(\begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 0 & -\lambda & -1 \\ -2 & -2 & -1-\lambda \end{pmatrix} \right) \\ &\stackrel{L_1 \leftrightarrow L_3}{=} \text{rg} \left(\begin{pmatrix} -2 & -2 & -1-\lambda \\ 0 & -\lambda & -1 \\ 1-\lambda & 1 & 1 \end{pmatrix} \right) \\ &\stackrel{L_3 \leftarrow 2L_3 + (1-\lambda)L_1}{=} \text{rg} \left(\begin{pmatrix} -2 & -2 & -1-\lambda \\ 0 & -\lambda & -1 \\ 0 & 2\lambda & \lambda^2 + 1 \end{pmatrix} \right) \\ &\stackrel{L_3 \leftarrow L_3 + 2L_2}{=} \text{rg} \left(\begin{pmatrix} -2 & -2 & -1-\lambda \\ 0 & -\lambda & -1 \\ 0 & 0 & (\lambda+1)(\lambda-1) \end{pmatrix} \right) \end{aligned}$$

On obtient une réduite triangulaire supérieure.

Donc $\text{rg}(A - \lambda I_3) < 3$ si et seulement si l'un de ses coefficients diagonaux est nul.

Son premier coefficient est -2 (et $-2 \neq 0$), ainsi :

$$\begin{aligned} \text{rg}(A - \lambda I_3) < 3 &\Leftrightarrow -\lambda = 0 \text{ OU } (\lambda+1)(\lambda-1) = 0 \\ &\Leftrightarrow \lambda = 0 \text{ OU } \lambda = -1 \text{ OU } \lambda = 1 \\ &\Leftrightarrow \lambda \in \{-1, 0, 1\} \end{aligned}$$

$\text{rg}(A - \lambda I_3) = 3 \Leftrightarrow \lambda \notin \{0, -1, 1\}$

□

b) On définit les ensembles suivants :

$$\begin{aligned} E_0(A) &= \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \mid AX = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})}\} \\ E_{-1}(A) &= \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \mid AX = -X\} \\ E_1(A) &= \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \mid AX = X\} \end{aligned}$$

Montrer que ce sont des espaces vectoriels et déterminer une base de chacun d'entre eux. En déduire leurs dimensions.

Démonstration.

- Déterminons une base de $E_0(A)$.

Soit $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$.

$$\begin{aligned} X \in E_0(A) &\iff AX = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})} \\ &\iff \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{cases} x + y + z = 0 \\ -z = 0 \\ -2x - 2y - z = 0 \end{cases} \\ &\stackrel{L_3 \leftarrow L_3 + 2L_1}{\iff} \begin{cases} x + y + z = 0 \\ -z = 0 \\ z = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x + y + z = 0 \\ z = 0 \end{cases} \\ &\stackrel{L_1 \leftarrow L_1 - L_3}{\iff} \begin{cases} x + y = 0 \\ z = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = -y \\ z = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Finalement, on obtient l'expression de $E_0(A)$ suivante :

$$\begin{aligned} E_0(A) &= \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \mid AX = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})}\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x = -y \text{ et } z = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} -y \\ y \\ 0 \end{pmatrix} \mid y \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ y \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid y \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \end{aligned}$$

On en déduit que $E_0(A)$ est un espace vectoriel.

On sait donc que la famille $\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$:

× engendre $E_0(A)$,

× est une famille libre de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$, car elle est constituée uniquement d'un vecteur non nul.

La famille $\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ est donc une base de $E_0(A)$.

Ainsi : $\dim(E_0(A)) = \text{Card} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = 1$.

- Déterminons une base de $E_{-1}(A)$.

Soit $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$.

$$\begin{aligned}
 X \in E_0(A) &\iff (A + I_3)X = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})} \\
 &\iff \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\
 &\iff \begin{cases} 2x + y + z = 0 \\ y - z = 0 \\ -2x - 2y = 0 \end{cases} \\
 &\stackrel{L_3 \leftarrow L_3 + L_1}{\iff} \begin{cases} 2x + y + z = 0 \\ y - z = 0 \\ -y + z = 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} 2x + y + z = 0 \\ y - z = 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} 2x + y = -z \\ y = z \end{cases} \\
 &\stackrel{L_1 \leftarrow L_1 - L_2}{\iff} \begin{cases} 2x = -2z \\ y = z \end{cases}
 \end{aligned}$$

Finalement, on obtient l'expression de $E_{-1}(A)$ suivante :

$$\begin{aligned}
 E_{-1}(A) &= \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \mid AX = -X\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x = -2z \text{ et } y = z \right\} \\
 &= \left\{ \begin{pmatrix} -z \\ z \\ z \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ z \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} \\
 &= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)
 \end{aligned}$$

On en déduit que $E_{-1}(A)$ est un espace vectoriel.

On sait donc que la famille $\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$:

× engendre $E_{-1}(A)$,

× est une famille libre de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$, car elle est constituée uniquement d'un vecteur non nul.

La famille $\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est donc une base de $E_{-1}(A)$.

Ainsi : $\dim(E_{-1}(A)) = \text{Card} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = 1$.

- Déterminons une base de $E_1(A)$.

Soit $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$.

$$\begin{aligned}
 X \in E_1(A) &\iff (A - I_3)X = 0_{\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})} \\
 &\iff \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ -2 & -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\
 &\iff \begin{cases} y + z = 0 \\ -y - z = 0 \\ -2x - 2y - 2z = 0 \end{cases} \\
 &\stackrel{L_3 \leftarrow -\frac{1}{2}L_3}{\iff} \begin{cases} y + z = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases} \\
 &\stackrel{L_1 \leftrightarrow L_1}{\iff} \begin{cases} x + y + z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} x + y = -z \\ y = -z \end{cases} \\
 &\stackrel{L_1 \leftarrow L_1 - L_2}{\iff} \begin{cases} x = 0 \\ y = -z \end{cases}
 \end{aligned}$$

Finalement, on obtient l'expression de $E_1(A)$ suivante :

$$\begin{aligned}
 E_1(A) &= \{X \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R}) \mid AX = X\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x = 0 \text{ et } y = -z \right\} \\
 &= \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -z \\ z \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ z \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} \\
 &= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)
 \end{aligned}$$

On en déduit que $E_1(A)$ est un espace vectoriel.

On sait donc que la famille $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$:

× engendre $E_1(A)$,

× est une famille libre de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$, car elle est constituée uniquement d'un vecteur non nul.

La famille $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est donc une base de $E_1(A)$.

Ainsi : $\dim(E_1(A)) = \text{Card} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = 1$.

□

2. a) Montrer que la matrice $P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ est inversible et déterminer son inverse.

Démonstration.

On applique l'algorithme du pivot de Gauss.

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \left| \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right.$$

On effectue l'opération $\{ L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \}$. On obtient :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \left| \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right.$$

On effectue l'opération $\{ L_2 \leftrightarrow L_3 \}$. On obtient :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left| \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right.$$

La réduite obtenue est triangulaire supérieure et ses coefficients diagonaux sont tous non nuls. Ainsi P est inversible.

On effectue l'opération $\{ L_2 \leftarrow L_2 + L_3 \}$. On obtient :

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left| \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right.$$

On effectue l'opération $\{ L_1 \leftarrow L_1 + L_2 \}$. On obtient :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left| \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right.$$

On en conclut que P est inversible et : $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

□

b) Montrer : $A = PDP^{-1}$.

Démonstration.

• Tout d'abord :

$$DP^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

• Ensuite :

$$PDP^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix} = A$$

$$A = PDP^{-1}$$

□

3. Calculer la matrice $C = P^{-1}BP$ et vérifier que C est diagonale.

Démonstration.

• Tout d'abord :

$$BP = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -3 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

• Ensuite :

$$P^{-1}BP = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{On obtient : } P^{-1}BP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = C. \text{ La matrice } C \text{ est bien diagonale.}$$

□

Partie II : Étude d'un endomorphisme d'un espace de matrices

On note E l'espace vectoriel des matrices carrées d'ordre trois, et on considère l'application $f : E \rightarrow E$ qui, à toute matrice M carrée d'ordre trois, associe $f(M) = AM - MB$.

1. Donner la dimension de E .

Démonstration.

D'après l'énoncé : $E = \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

$$\text{On en déduit : } \dim(E) = \dim(\mathcal{M}_3(\mathbb{R})) = 3^2 = 9.$$

□

2. Vérifier que f est un endomorphisme de E .

Démonstration.

• Remarquons tout d'abord que si $M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$, alors $f(M) = AM - MB \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

$$\text{L'application } f \text{ est à valeurs dans } \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) = E.$$

• Soit $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$ et soit $(M_1, M_2) \in E^2$.

$$\begin{aligned} f(\lambda_1 \cdot M_1 + \lambda_2 \cdot M_2) &= A(\lambda_1 \cdot M_1 + \lambda_2 \cdot M_2) - (\lambda_1 \cdot M_1 + \lambda_2 \cdot M_2)B \\ &= \lambda_1 \cdot AM_1 + \lambda_2 \cdot AM_2 - \lambda_1 \cdot M_1B - \lambda_2 \cdot M_2B \\ &= \lambda_1 \cdot (AM_1 - M_1B) + \lambda_2 \cdot (AM_2 - M_2B) \\ &= \lambda_1 \cdot f(M_1) + \lambda_2 \cdot f(M_2) \end{aligned}$$

$$\text{On en déduit que l'application } f \text{ est linéaire.}$$

□

3. Soit $M \in E$. On note $N = P^{-1}M P$, où P est définie en I.2.

a) Montrer : $M \in \text{Ker}(f) \Leftrightarrow DN = NC$.

Démonstration.

On a les équivalences suivantes :

$$\begin{aligned}
 M \in \text{Ker}(f) &\Leftrightarrow f(M) = 0_E \Leftrightarrow AM - MB = 0_E \Leftrightarrow AM = MB \\
 &\Leftrightarrow PDP^{-1} \times PNP^{-1} = PNP^{-1} \times PCP^{-1} && \text{(d'après les questions précédentes)} \\
 &\Leftrightarrow PDNP^{-1} = PNCP^{-1} \\
 &\Leftrightarrow P^{-1} \times (PDNP^{-1}) = P^{-1} \times (PNCP^{-1}) && \text{(en multipliant à gauche par } P^{-1}) \\
 &\Leftrightarrow DNP^{-1} = NCP^{-1} \\
 &\Leftrightarrow (DNP^{-1}) \times P = (NCP^{-1}) \times P && \text{(en multipliant à droite par } P) \\
 &\Leftrightarrow DN = NC
 \end{aligned}$$

$M \in \text{Ker}(f) \Leftrightarrow DN = NC$

□

b) Déterminer les matrices N carrées d'ordre trois telles que : $DN = NC$.

Démonstration.

Dans la suite on note $F = \{N \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \mid DN = NC\}$.

Soit $N = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

$$\begin{aligned}
 N \in F &\Leftrightarrow DN = NC \\
 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\
 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -d & -e & -f \\ g & h & i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 0 & -c \\ d & 0 & -f \\ g & 0 & -i \end{pmatrix} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} a = c = e = h = 0 \\ -d = d \\ -i = i \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \{ a = c = d = e = h = i = 0 \}
 \end{aligned}$$

Les matrices N vérifiant $DN = NC$ sont de la forme $N = \begin{pmatrix} 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & f \\ g & 0 & 0 \end{pmatrix}$ avec $(b, f, g) \in \mathbb{R}^3$. □

- c) Montrer que l'ensemble des matrices N carrées d'ordre trois telles que $DN = NC$ est un espace vectoriel, et en déterminer une base et la dimension.

Démonstration.

- On en déduit :

$$\begin{aligned}
 F &= \{N \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \mid DN = NC\} \\
 &= \left\{ \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \mid a = c = d = e = h = i = 0 \right\} \\
 &= \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & f \\ g & 0 & 0 \end{pmatrix} \mid (b, f, g) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\
 &= \left\{ b \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + f \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + g \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mid (b, f, g) \in \mathbb{R}^3 \right\} \\
 &= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right)
 \end{aligned}$$

On note :

$$N_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad N_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad N_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$F = \text{Vect}(N_1, N_2, N_3) \text{ et donc } F \text{ est un espace vectoriel.}$$

- Montrons que la famille (N_1, N_2, N_3) est libre.

Soit $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$.

Supposons :

$$\lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3 = 0_E$$

Alors :

$$\lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On obtient alors : $\{ \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0 \}$.

$$\text{La famille } (N_1, N_2, N_3) \text{ est libre.}$$

- Finalement, la famille (N_1, N_2, N_3) :

× engendre F ,

× est libre dans E .

$$\text{La famille } (N_1, N_2, N_3) \text{ est une base de } F.$$

$$\dim(F) = \text{Card}((N_1, N_2, N_3)) = 3$$

□

4. a) En déduire la dimension de $\ker(f)$.

Démonstration.

- Soit $M \in E$.

$$M \in \text{Ker}(f)$$

$$\Leftrightarrow N = P^{-1}MP \in F$$

(d'après la question 3.a)

$$\Leftrightarrow \exists(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, N = \lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3$$

(d'après la question 3.c)

$$\Leftrightarrow \exists(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, P^{-1}MP = \lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3$$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \exists(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, M &= P(\lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3)P^{-1} \\ &= \lambda_1 \cdot PN_1P^{-1} + \lambda_2 \cdot PN_2P^{-1} + \lambda_3 \cdot PN_3P^{-1} \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow M \in \text{Vect}(PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1})$$

$$\text{Ainsi : } \text{Ker}(f) = \text{Vect}(PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1}).$$

- Démontrons que la famille $(PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1})$ est libre.

Soit $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$.

Supposons :

$$\lambda_1 \cdot PN_1P^{-1} + \lambda_2 \cdot PN_2P^{-1} + \lambda_3 \cdot PN_3P^{-1} = 0_E$$

Or :

$$\lambda_1 \cdot PN_1P^{-1} + \lambda_2 \cdot PN_2P^{-1} + \lambda_3 \cdot PN_3P^{-1} = P(\lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3)P^{-1}$$

Donc :

$$P(\lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3)P^{-1} = 0_E$$

Ainsi, par multiplication à gauche par P^{-1} puis à droite par P :

$$\lambda_1 \cdot N_1 + \lambda_2 \cdot N_2 + \lambda_3 \cdot N_3 = 0_E$$

Or la famille (N_1, N_2, N_3) est libre d'après la question 3.c).

Donc : $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$.

$$\text{La famille } (PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1}) \text{ est libre.}$$

- On en déduit que la famille $(PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1})$:

× engendre $\text{Ker}(f)$,

× est libre dans E .

$$\text{Donc la famille } (PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1}) \text{ est une base de } \text{Ker}(f).$$

$$\text{Ainsi : } \dim(\text{Ker}(f)) = \text{Card}((PN_1P^{-1}, PN_2P^{-1}, PN_3P^{-1})) = 3.$$

□

- b) Donner au moins un élément non nul de $\text{Ker}(f)$ et donner au moins un élément non nul de $\text{Im}(f)$.

Démonstration.

- D'après la question précédente : $PN_1P^{-1} \in \text{Ker}(f)$. Or :

$$\begin{aligned}PN_1P^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

La matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ est un élément non nul de $\text{Ker}(f)$.

- Par définition de l'image d'une application linéaire : $f(I_3) \in \text{Im}(f)$. Or :

$$\begin{aligned}f(I_3) &= AI_3 - I_3B = A - B \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -3 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \\ -3 & -3 & -1 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

La matrice $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \\ -3 & -3 & -1 \end{pmatrix}$ est un élément non nul de $\text{Im}(f)$.

□